

Studiengang Theoretischer Maschinenbau (Kohorte w20)

Musterverlauf A Master Theoretischer Maschinenbau (TMBMS)

Vertiefung Robotik und Informatik

		Kernqualifikation Pflicht		Vertiefung Pflicht		Schwerpunkt Pflicht		Abschlussarbeit Pflicht				
		Kernqualifikation Wahlpflicht		Vertiefung Wahlpflicht		Schwerpunkt Wahlpflicht		Überfachliche Ergänzung				
		Art	SWS	Semester 2	Art	SWS	Semester 3	Art	SWS	Semester 4	Art	SWS
1	Finite-Elemente-Methoden			Numerik gewöhnlicher Differentialgleichungen			Studienarbeit Theoretischer Maschinenbau			Masterarbeit		
2	Finite-Elemente-Methoden	VL	2	Numerik gewöhnlicher Differentialgleichungen	VL	2						
3	Finite-Elemente-Methoden	HÜ	2	Numerik gewöhnlicher Differentialgleichungen	GÜ	2						
4												
5												
6												
7	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme			Technische Dynamik: Numerische und experimentelle Methoden								
8	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	VL	2	Technische Dynamik	VL	2						
9	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	GÜ	2	Laborpraktikum Technische Dynamik	PR	3						
10												
11												
12												
13	Modellierung und Optimierung in der Dynamik			Numerische Methoden der Thermofluiddynamik II			Ausgewählte Themen der Regelungstechnik					
14	Flexible Mehrkörpersysteme	VL	2	Numerische Methoden der Thermofluiddynamik II	VL	2	Ausgewählte Themen der Regelungstechnik	VL	2			
15	Optimierung dynamischer Systeme	VL	2	Numerische Methoden der Thermofluiddynamik II	HÜ	2	Ausgewählte Themen der Regelungstechnik	GÜ	2			
16												
17												
18												
19	Regelungstechnisches Praktikum C			Lineare und Nichtlineare Systemidentifikation			Mathematische Bildverarbeitung					
20	Praktikum Regelungstechnik VII	PR	1	Lineare und Nichtlineare Systemidentifikation	VL	2	Mathematische Bildverarbeitung	VL	3			
21	Praktikum Regelungstechnik VIII	PR	1				Mathematische Bildverarbeitung	GÜ	1			
22	Praktikum Regelungstechnik IX	PR	1									
22	Robotik			Entwurfsoptimierung und probabilistische Verfahren in der Strukturmechanik								
23	Robotik: Modellierung und Regelung	VL	3	Entwurfsoptimierung und Probabilistische Verfahren in der Strukturmechanik	VL	2						
24	Robotik: Modellierung und Regelung	HÜ	2	Entwurfsoptimierung und Probabilistische Verfahren in der Strukturmechanik	HÜ	2						
25												
26												
27												
28												
29												
30												
Betrieb & Management (siehe Katalog) - 6LP												
Nichttechnische Angebote im Master (siehe Katalog) - 6LP												

Die Veranstaltungen aus dem Katalog sind im Studienverlauf je nach Semesterarbeitsbelastung in Höhe der geforderten Anzahl an Leistungspunkten flexibel zu belegen.

