

Studiengang Mechatronics (Kohorte w22)

Musterverlauf B Master Mechatronics (IMPMEC)

Vertiefung Systementwurf											
1	Robotik Robotik: Modellierung und Regelung Robotik: Modellierung und Regelung	IV PBL	4 2	Nichtlineare Dynamik Nichtlineare Dynamik	IV 4	Studienarbeit Mechatronics	Masterarbeit				
2											
3											
4											
5											
6											
7	Technische Schwingungslehre Technische Schwingungslehre	IV	4	Eingebettete Systeme Eingebettete Systeme Eingebettete Systeme Eingebettete Systeme	VL GÜ PBL	3 1 1					
8											
9											
10											
11											
12											
13	Finite-Elemente-Methoden Finite-Elemente-Methoden Finite-Elemente-Methoden	VL HÜ	2 2	Optimale und robuste Regelung Optimale und robuste Regelung Optimale und robuste Regelung	VL GÜ	2 2	Nichtlineare Strukturanalyse Nichtlineare Strukturanalyse Nichtlineare Strukturanalyse	VL GÜ	3 1		
14											
15											
16											
17											
18											
19	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	VL GÜ	2 2	Praktische Entwicklungsmethodik in der Mechatronik Praktische Entwicklungsmethodik in der Mechatronik Praktische Entwicklungsmethodik in der Mechatronik	VL PBL	2 3	Mikrosystemtechnik Mikrosystemtechnik Mikrosystemtechnik	VL PBL	2 2		
20											
21											
22											
23											
24											
25	Entwurf und Implementierung von Software-Systemen Entwurf und Implementierung von Software-Systemen Entwurf und Implementierung von Software-Systemen	VL PR	2 2								
26											
27											
28											
29											
30											
Betrieb & Management (siehe Katalog) - 6LP											
Nichttechnische Angebote im Master (siehe Katalog) - 6LP											

Die Veranstaltungen aus dem Katalog sind im Studienverlauf je nach Semesterarbeitsbelastung in Höhe der geforderten Anzahl an Leistungspunkten flexibel zu belegen.

