Studiengang Mechatronics (Kohorte w22)

Muste	rverlauf B Master Mechatronics (IMPMEC)		Kernqualifikation Wahlpflicht Vertiefung Wahlpflicht	Schwerpunkt Wahlpflicht Überfachliche Ergänzung
	fung Systementwurf			
1	Robotik	Nichtlineare Dynamik	Studienarbeit Mechatronics	Masterarbeit
2	Robotik: Modellierung und Regelung IV 4 Robotik: Modellierung und Regelung PBL 2	Nichtlineare Dynamik IV 4		
3	Robotik, modelilerang and kegelang FBL 2			
4				
5				
6				
7	Technische Schwingungslehre	Eingebettete Systeme		
8	Technische Schwingungslehre IV 4	Eingebettete Systeme VL 3		
9		Eingebettete Systeme GÜ 1 Eingebettete Systeme PBL 1		
10		Lingebettete Systeme 152		
11				
12				
13	Finite-Elemente-Methoden	Optimale und robuste Regelung	Nichtlineare Strukturanalyse	
14	Finite-Elemente-Methoden VL 2	Optimale und robuste Regelung VL 2	Nichtlineare Strukturanalyse VL 3	
15	Finite-Elemente-Methoden HÜ 2	Optimale und robuste Regelung GÜ 2	Nichtlineare Strukturanalyse GÜ 1	
16				
17				
18				
19	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	Praktische Entwicklungsmethodik in der Mechatronik	Mikrosystemtechnik	
20	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme VL 2	Praktische Entwicklungsmethodik in der Mechatronik VL 2	Mikrosystemtechnik VL 2	
21	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme GÜ 2	Praktische Entwicklungsmethodik in der Mechatronik PBL 3	Mikrosystemtechnik PBL 2	
22				
23				
24				
25	Entwurf und Implementierung von Software-Systemen			
26	Entwurf und Implementierung von Software-Systemen VL 2			
27	Entwurf und Implementierung von Software-Systemen PR 2			
28				
29				
30				
50	Betrieb & Management (siehe Katalog) - 6LP			
	Nichttechnische Angebote im Master (siehe Katalog) - 6LP			
	Wichttechnische Angebote im Master (siehe Katalog) - 6LP			

Die Veranstaltungen aus dem Katalog sind im Studienverlauf je nach Semesterarbeitsbelastung in Höhe der geforderten Anzahl an Leistungspunkten flexibel zu belegen.