

# Studiengang Mechatronics (Kohorte w20)

## Musterverlauf B Master Mechatronics (IMPMEC)

Legende:

Kernqualifikation Pflicht	Vertiefung Pflicht	Schwerpunkt Pflicht	Abschlussarbeit Pflicht
Kernqualifikation Wahlpflicht	Vertiefung Wahlpflicht	Schwerpunkt Wahlpflicht	Überfachliche Ergänzung

### Vertiefung Systementwurf

1	<b>Robotik</b>			<b>Nichtlineare Dynamik</b>		<b>Studienarbeit Mechatronics</b>	<b>Masterarbeit</b>
2	Robotik: Modellierung und Regelung	VL	3	Nichtlineare Dynamik	IV	4	
3	Robotik: Modellierung und Regelung	HÜ	2				
4							
5							
6							
7	<b>Technische Schwingungslehre</b>			<b>Eingebettete Systeme</b>			
8	Technische Schwingungslehre	IV	4	Eingebettete Systeme	VL	3	
9				Eingebettete Systeme	GÜ	1	
10							
11							
12							
13	<b>Finite-Elemente-Methoden</b>			<b>Optimale und robuste Regelung</b>			
14	Finite-Elemente-Methoden	VL	2	Optimale und robuste Regelung	VL	2	
15	Finite-Elemente-Methoden	HÜ	2	Optimale und robuste Regelung	GÜ	2	
16							
17							
18							
19	<b>Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme</b>						
20	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	VL	2		<b>Mikrosystemtechnik</b>	VL	
21	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	GÜ	2		Mikrosystemtechnik	PBL	
22							
23							
24							
25	<b>Entwurf und Implementierung von Software-Systemen</b>						
26	Entwurf und Implementierung von Software-Systemen	VL	2				
27	Entwurf und Implementierung von Software-Systemen	PR	2				
28							
29							
30							
Betrieb & Management (siehe Katalog) - 6LP							
Nichttechnische Angebote im Master (siehe Katalog) - 6LP							

Die Veranstaltungen aus dem Katalog sind im Studienverlauf je nach Semesterarbeitsbelastung in Höhe der geforderten Anzahl an Leistungspunkten flexibel zu belegen.

