

# Studiengang Mechatronics (Kohorte w20)

Musterverlauf A Master Mechatronics (IMPMEC)

Vertiefung Intelligente Systeme und Robotik

Legende:

Kernqualifikation Pflicht	Vertiefung Pflicht	Schwerpunkt Pflicht	Abschlussarbeit Pflicht
Kernqualifikation Wahlpflicht	Vertiefung Wahlpflicht	Schwerpunkt Wahlpflicht	Überfachliche Ergänzung

1	<b>Robotik</b>		<b>Nichtlineare Dynamik</b>		<b>Studienarbeit Mechatronics</b>	<b>Masterarbeit</b>	
2	Robotik: Modellierung und Regelung	VL 3	Nichtlineare Dynamik	IV 4			
3	Robotik: Modellierung und Regelung	HÜ 2					
4							
5							
6							
7	<b>Technische Schwingungslehre</b>		<b>Eingebettete Systeme</b>				
8	Technische Schwingungslehre	IV 4	Eingebettete Systeme	VL 3			
9			Eingebettete Systeme	GÜ 1			
10							
11							
12							
13	<b>Finite-Elemente-Methoden</b>		<b>Optimale und robuste Regelung</b>		<b>Prozessautomatisierungstechnik</b>		
14	Finite-Elemente-Methoden	VL 2	Optimale und robuste Regelung	VL 2	Prozessautomatisierungstechnik		VL 2
15	Finite-Elemente-Methoden	HÜ 2	Optimale und robuste Regelung	GÜ 2	Prozessautomatisierungstechnik		GÜ 2
16							
17							
18							
19	<b>Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme</b>				<b>Mathematische Bildverarbeitung</b>		
20	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	VL 2			Mathematische Bildverarbeitung		VL 3
21	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	GÜ 2			Mathematische Bildverarbeitung		GÜ 1
22							
23							
24							
25	<b>Entwurf und Implementierung von Software-Systemen</b>						
26	Entwurf und Implementierung von Software-Systemen	VL 2					
27	Entwurf und Implementierung von Software-Systemen	PR 2					
28							
29							
30							
Betrieb & Management (siehe Katalog) - 6LP							
Nichttechnische Angebote im Master (siehe Katalog) - 6LP							

Die Veranstaltungen aus dem Katalog sind im Studienverlauf je nach Semesterarbeitsbelastung in Höhe der geforderten Anzahl an Leistungspunkten flexibel zu belegen.

