

Studiengang Informatik-Ingenieurwesen (Kohorte w17)

Musterverlauf R Master Informatik-Ingenieurwesen (IIWMS)
Vertiefung Systemtechnik - Robotik

Legende:

Kemqualifikation Pflicht	Vertiefung Pflicht	Schwerpunkt Pflicht	Abschlussarbeit Pflicht
Kemqualifikation Wahlpflicht	Vertiefung Wahlpflicht	Schwerpunkt Wahlpflicht	Überfachliche Ergänzung

LP	Semester 1	Art	SWS	Semester 2	Art	SWS	Semester 3	Art	SWS	Semester 4	Art	SWS									
1	Robotik			Maschinelles Lernen und Data Mining			Forschungsprojekt und Seminar			Masterarbeit											
2													Robotik: Modellierung und Regelung	VL	3	Maschinelles Lernen und Data Mining	VL	2	Hauptseminar	SE	2
3													Robotik: Modellierung und Regelung	UE	2	Maschinelles Lernen und Data Mining	UE	2	Forschungsprojekt	PK	10
4																					
5																					
6																					
7	Prozessautomatisierungstechnik			Robotik und Navigation in der Medizin																	
8													Prozessautomatisierungstechnik	VL	2	Robotik und Navigation in der Medizin	VL	2			
9													Prozessautomatisierungstechnik	UE	2	Robotik und Navigation in der Medizin	UE	1			
10																Robotik und Navigation in der Medizin	PS	2			
11																					
12																					
13	Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme			Mikrosystementwurf																	
14													Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	VL	2	Mikrosystementwurf	VL	2			
15																Mikrosystementwurf	PR	3			
16													Theorie und Entwurf regelungstechnischer Systeme	UE	2						
17																					
18																					
19				Optimale und robuste Regelung			Intelligente Systeme in der Medizin														
20													Optimale und robuste Regelung	VL	2	Intelligente Systeme in der Medizin	VL	2			
21													Optimale und robuste Regelung	UE	2	Intelligente Systeme in der Medizin	UE	1			
22							Intelligente Systeme in der Medizin	PS	2												
23																					
24																					
25				Angewandte Humanoide Robotik			Mikrosystemtechnik														
26													Humanoide Robotik	PBL	6	Mikrosystemtechnik	VL	2			
27																Mikrosystemtechnik	PBL	2			
28																					
29																					
30																					
Betrieb & Management (siehe Katalog) - 6LP																					
Nichttechnische Ergänzungskurse im Master (siehe Katalog) - 6LP																					

Die Veranstaltungen aus dem Katalog sind im Studienverlauf je nach Semesterarbeitsbelastung in Höhe der geforderten Anzahl an Leistungspunkten flexibel zu belegen.